

3c Erkennen eines Hindernisses

Zeitbedarf: 10 min

Der Roboter soll auf einer hellen Fläche geradeaus fahren, bis er auf eine dunkle Fläche kommt. Dort soll er stehen bleiben.

Erzeuge ein entsprechendes Programm für den Roverbot. Auf der hellen Fläche beträgt der Lichtwert des Sensors ca. 52, auf der dunklen Fläche ca. 43.

Melde dich nach der Fertigstellung beim Betreuer der Station. Speichere das Programm in eurem Gruppenverzeichnis unter dem Namen p73c.lsc